

Giovedì 9 settembre ore 10:00

Organizzato nell'ambito del Progetto INNOVAMARCHE www.innovamarche.it

La tavola rotonda intende promuovere il confronto tra i GO italiani che operano sui temi legati all'agricoltura di precisione, con focus sull'utilizzo dei droni e sulle relative implicazioni tecniche, legali, organizzative, ecc.

PROGRAMMA

10.00 Apertura e introduzione ai lavori

Mirco Carloni, Vice Presidente Regione Marche
Andrea Bordoni, Direttore ASSAM

10.10 Presentazione dei GO partecipanti

Moderatore: Ugo Testa, ASSAM

La Rete ERIAFF e l'attività di networking dei GO

Fabio Boscaleri - Coordinatore rete ERIAFF

Il Cluster 6 del nuovo programma Horizon Europe, i collegamenti con il PEI AGRI e le opportunità per i GO

Serena Borgna - APRE Agenzia per la Promozione della Ricerca in Europa

DROVIT - Droni in viticoltura (Regione Campania)

Fabrizio Sarghini - Dipartimento di Agraria - Università di Napoli 'Federico II'

SFIDA - Innovare con i droni l'ambiente (Regione Marche)

Sandro Nardi, ASSAM - Servizio Fitosanitario Regionale
Pamela Lattanzi, Università degli Studi di Macerata

ROVITIS 4.0 - GO per la diffusione di robot autonomo connesso a DSS per la gestione sostenibile ed efficiente del vigneto (Regione Veneto)

Giorgio Pantano, Azienda agricola capofila

MEMORA - Sviluppo di metodi per il monitoraggio e il controllo delle più importanti problematiche fitosanitarie nella filiera dell'actinidia regionale (Regione Friuli-Venezia Giulia)

Paolo Ermacora, Università di Udine

KATTIVO - PROSIT - GO nel settore della viticoltura (Regione Toscana)

Marco Ammoniaci, CREA Centro di ricerca Viticoltura ed Enologia

DIGIVIT - Viteicoltura digitale in Toscana (Regione Toscana)

Simone Giusti, Sigma Ingegneria

11:30 Confronto e scambio fra GO (sfide emerse durante l'implementazione del progetto, nuove opportunità, ulteriori innovazioni generate, progettazioni future, ecc.)

Moderatore: Fabrizio Sarghini - Università degli Studi di Napoli - Federico II
Partecipano tutti i GO presenti

12:15 Conclusioni

